訂正とおわび

本誌のバック・ナンバーにおいて、次の筒 所に誤りがありました。 おわびして訂正いた

します.

correction/

■2024年2月号

動草刈りロボット の製作

p.69 表2GPS POS2 Zの値: 0.38→-0.38

● 特集 第1部 第2章 誤差10cm未満! 「自

https://toragi.cqpub.co.jp/category/ (編集部) p.72 図1(a)吹き出し:(n/e)→(e/n) ● 特集 第1部 第1章 高精度 GPS 測位で地

除、左↑7行目:フォーマット内の→この行の

…ムービング・ベース

行のフォーマットの詳細

● 特集 第1部 第2章 Appendix1 自動運転

のキモ「向き」が2点GPS測位で得られる

すべり監視に挑戦 p.122 表5: stat ファイルのフォーマットの

詳細→statファイルの「\$SAT」から始まる p.122 左↑8行目:以下のフォーマットで→削

→1/16ms

p.128 左 ↑ 7行目: 1/ns→1/Ns

p.135 図5「民間等電子基準局を作ろう」→

● 特集 第2部 第1章 Appendix1 「GPS時刻 |

をカメラ撮影画像に写し込む装置の製作

pp.126-128 文中表記:1pps→1PPS

p.127 図1サブタイトル:1msごとに

p.128 右本文 ↓ 2行目:2輪車→オートバイ ● 特集 第2部 第2章 リアルタイムcm級 GNSS 測位「土地境界標」の探索

点, 右 ↑ 5 行目: 民間等電子基準局→点