

#### 4\_10\_list21.pdf

\*\*\*\*\* PWMとI2Cでインバータ制御回路 \*\*\*\*\*

```
#!/usr/bin/env python
# -*- coding: utf-8 -*-
```

```
import wiringpi as wpi
import time
```

```
wpi.wiringPiSetup()
wpi2c = wpi.I2C()
MCP4018 = wpi2c.setup(0x2F)
wpi.wiringPiSetup()
```

```
wpi.pinMode(1,2)
wpi.pwmSetRange(100)
wpi.pwmSetMode(0)
wpi.pwmSetClock(192)
wpi.pwmWrite(1,50)
```

#PWM設定  
#RANGE 100  
#MS MODE  
#19.2MHz/100/192=1kHz:1mSec  
#PWM初期値 50

```
while 1:
```

```
    for n in range(10,128):    #輝度を増加させる 設定値を10~127まで増加
        wpi2c.write(MCP4018,n)
        wpi.delay(30)
```

```
    for n in range(0,118):    #輝度を減少させる
        wpi2c.write(MCP4018,(127-n))
        wpi.delay(30)
```

```
wpi.delay(2000)
```

DUTY50%の1kHzのクロックを作っている

