

第4章 用途,基本回路,テスト手法まで… 基礎実験で電波の性質を理解する

視界の悪い300 m先を物理計測! ミリ波レーダの原理と実力

鈴木 洋介 Hirosuke Suzuki

ミリ波レーダは、30G~300GHzの電波を使って、 ターゲットの位置や速度を測る障害物センサです。 カメラやLiDARなど、ほかの障害物センサに比べ て、雨、霧、逆光などの影響を受けにくい特徴をも ちます、視界の効かない夜間や悪天候時でも使える 障害物センサとしても注目を集めています.

ミリ波レーダは、極めて高い周波数の電波を使う ため、従来の装置開発には高い技術力とコストが求 められます. そのため、軍事などの特定用途以外で はあまり使われませんでした.

ところが、自動運転用の障害物センサとして注目 を浴びたことで、自動車に多く搭載されるようにな り、小型化と低コスト化が進みました、現在では CMOSワンチップのミリ波レーダICも登場しまし た、今後は自動車以外の分野にも応用されていくで しょう.

本稿では、障害物センサとしてのミリ波レーダの



写真1 自分で電波を出してターゲットを捕捉するアクテ ィブ・レーダ

鳥観測レーダ RAD80(キーコム)、空港などでバード・ストラ イク対策に使われる

特性や実力について、実験を交えて解説します.

〈編集部〉

雷波で見えないターゲットも捕捉する

レーダは、離れた位置にある物体の方位、距離、移 動速度、および大きさなどを電波で測定する装置です。 レーダには、アクティブとパッシブの2つのタイプが あり、用途によって使い分けます.

① 自ら電波を発射するアクティブ・タイプ

アクティブ・タイプのレーダは、ターゲットに向け て自体から電波を発射し、その反射波を測定します。

写真1と図1に示すのは、アクティブ・タイプのレ ーダの例です。空港向けの鳥観測レーダで、強力な電 波を360°全周に発射して周囲に鳥が居ないか監視し ます。本装置で飛行機のエンジンに鳥を巻き込むバー ド・ストライクを防ぎます.

アクティブ・レーダは、 自ら電波を発射するので、 ターゲットの距離や速度を高感度に測定できますが.

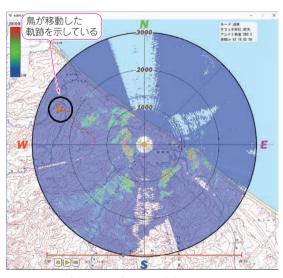


写真1の鳥観測レーダの測定結果(鳥の移動)

【セミナ案内】実習・GNU Radioで始めるSDR入門[教材基板付き]